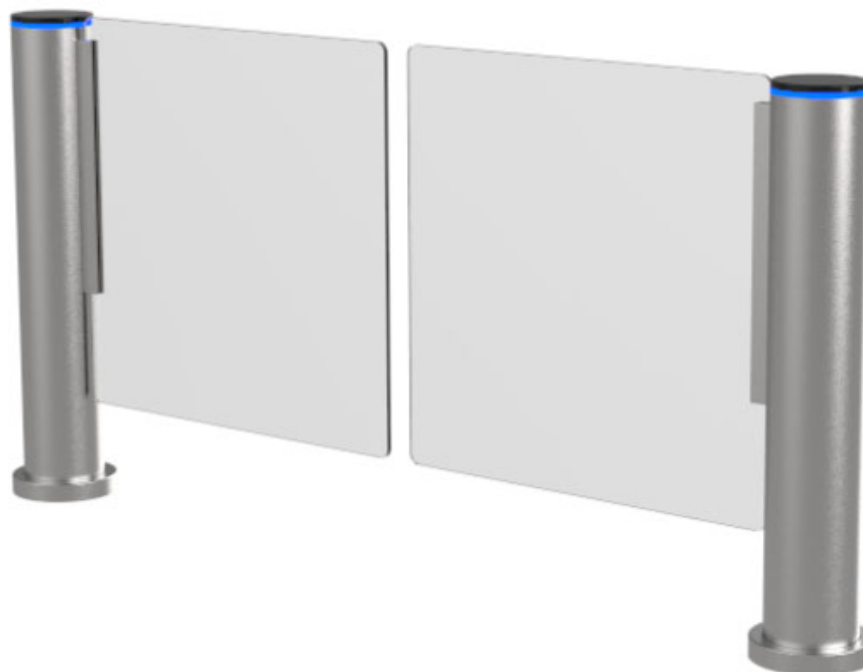


Руководство по монтажу и эксплуатации

Моторизованная калитка AV.SG.6670B



Оглавление

1. Описание устройства.....	3
2. Особенности устройства.....	3
3. Основные параметры	4
4. Устройство и монтаж распашных моторизованных калиток	5
5. Схема подключения калитки	7
6. Настройки параметров платы управления.....	8
6.1 Общее описание	8
6.2 Описание параметров	8
6.3 Настройка одиночной или парной конфигурации калиток	8
6.4 Структура меню	8
7. Комплектность	14
8. Обязательства по обслуживанию клиентов и технической поддержке	14
9. Предупреждения по эксплуатации оборудования	15
10. Обслуживание и уход за турникетом	15

1. Описание устройства

AVIX AV.SG.6670B — это моторизованная полуростовая калитка. Устанавливается для обеспечения контроля за проходом людей, провозом грузов, тележек, колясок.

Устройство отличается элегантным дизайном, устойчиво к ржавчине и долговечно. Стандартный интерфейс обеспечивает простую интеграцию с различными устройствами контроля доступа и биометрическими устройствами. Для соответствия требованиям пожарной безопасности предусмотрен специальный интерфейс подключения пожарной сигнализации, который позволяет автоматически открывать калитку на выход для эвакуации в чрезвычайных ситуациях.

Устройство широко применяется в коммерческих и административных зданиях, государственных учреждениях, центрах государственных услуг, общественных зданиях, банках и финансовых учреждениях, аэропортах, отелях, жилых комплексах, школах, колледжах и университетах, а также на промышленных предприятиях. Калитка позволяет осуществлять проход в направлении входа и выхода и имеет элегантный дизайн.

2. Особенности устройства

1. Устройство может использоваться как в одиночном варианте для формирования прохода до 900мм, так и в парной установке с проходом до 1800мм ;
2. Функция самодиагностики, что удобно в обслуживании и использовании;
3. Функция защиты от взлома. Поворотный механизм автоматически блокируется при попытке открывания створок вручную, если не поступит сигнал от системы контроля доступа на открытие;
4. Створки калитки автоматически разблокируются при отключении питания, что соответствует требованиям пожарной безопасности;
5. В верхней части корпуса калитки предусмотрено место для установки считывателя карт или QR-кодов;
6. Благодаря сервоприводу постоянного тока работа калитки стабильна, точна и надежна, имеет низкий уровень шума и длительный срок службы.
7. Настройка задержки закрытия.
8. Двусторонний доступ, калитки могут открываться в обоих направлениях с диапазоном перемещения $\leq 180^\circ$.
9. В верхней часть колонны предусмотрено место для установки считывателя карт.
10. Свободный проход при отключении электроэнергии, соблюдение требований пожарной безопасности.
11. Скорость открытия и закрытия достигает 0,5 секунды.
12. Сервопривод обеспечивает стабильную и надежную работу, низкий уровень шума и длительный срок службы. Двигатель, редуктор и другие ключевые компоненты не требуют замены в течение 20 миллионов циклов.
13. Функции самодиагностики и сигнализации упрощают обслуживание и эксплуатацию.

3. Основные параметры

Модель	AV.SG.6670B
Материал корпуса	Шлифованная нержавеющая сталь SUS304 толщиной 2мм
Материал створки	Акрил толщиной 10мм
Размеры (Ф*В)	168*1000 мм
Электропитание	220±10%В 50±10%Гц
Тип двигателя, напряжение	Сервопривод, 24В постоянного тока
Индикатор	Встроен в колонну привода
Метод позиционирования	Энкодер
Направление прохода	Одно- или двунаправленный
Ширина прохода, макс	До 900мм при одиночной, до 1800мм при парной установке
Рабочая среда	Помещение, -20°C~70°C
Влажность	≤90%, без конденсации
Скорость открывания	от 0.5с, регулируемая
Пропускная способность	25-40 человек/мин
Наработка на отказ	20 млн. циклов
Угол открывания створок	90°±5 °
Уровень шума	< 50дБ
Интерфейс связи	RS485
Входной интерфейс	Сухой контакт, уровень, пульс.
IP рейтинг	IP42
Мощность	100Вт

4. Устройство и монтаж распашных моторизованных калиток

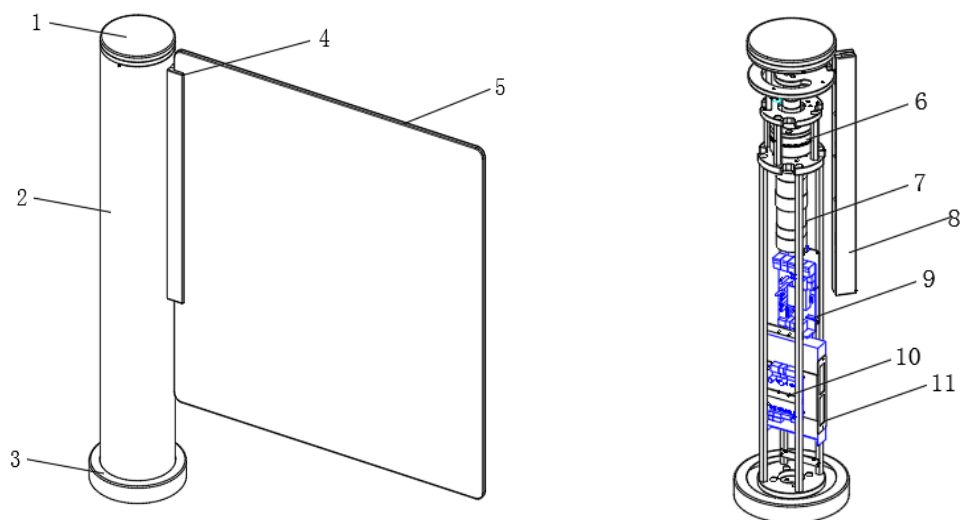


Рисунок 1 – Конструкция калитки:

1 – верхняя крышка с LED подсветкой; 2 – колонна;

3 – крышка основания; 4 – декоративная накладка крепления створки; 5 - преграждающий элемент (створка); 6 – электромагнитная муфта зубчатого типа; 7 – бесщеточный серводвигатель; 8 – кронштейн крепления створки; 9 – контроллер; 10 - плата сервопривода; 11 – блок питания.

Принцип работы

- 1) После подачи питания и успешной самодиагностики калитка переходит в рабочий режим.
- 2) При получении сигнала на открытие ворот, поступившего от СКУД или пульта управления, контроллер калитки управляет приводом на открытие прохода и подает звуковые и визуальные сигналы для индикации прохода. Пользователь проходит и калитка закрывается при истечении заданного в настройках времени.

Монтаж моторизованной калитки:

Шаг 1: на месте установки должен быть законченный пол с бетонным основанием, к которому калитка крепится на анкеры;

Шаг 2: подготовьте инструменты для установки оборудования (ударная дрель, дюбели, разводной ключ, набор шестигранных ключей, отвертка, изолента, кусачки, мультиметр, тестер сетевого кабеля и т.д.);

Шаг 3: рассчитайте ширину прохода, размеры при закрытых и открытых створках;

Шаг 4: определите место установки устройства. Для подвода кабелей необходим выход двух ПВХ-труб необходимого диаметра: кабель питания 220В переменного тока (ВВГ 3*1,5 или аналог) и 24В постоянного тока (ВВГ 2*0,5 или аналог), кабель CAN (КСПВГ 2*0,5 или аналог), а также кабели соединения с системами СКУД (UTP cat5e или аналоги)

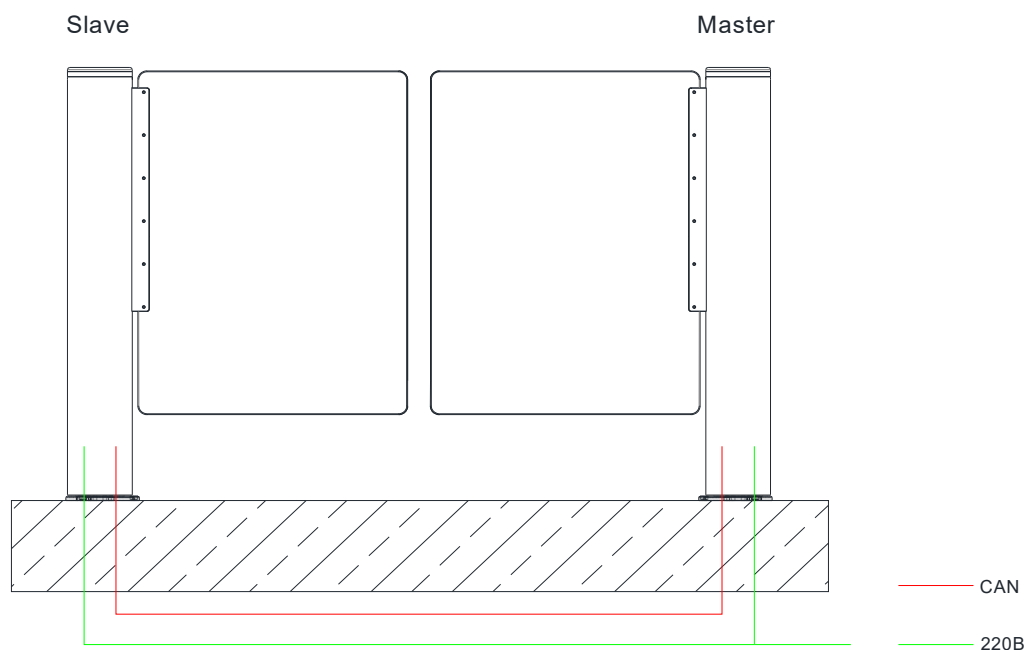


Рисунок 2 – Схема установки калиток

Шаг 6: разметьте монтажные отверстия для дюбелей в опорной части калиток, просверлите отверстия (рисунок 3).

Распорный анкер M10x100

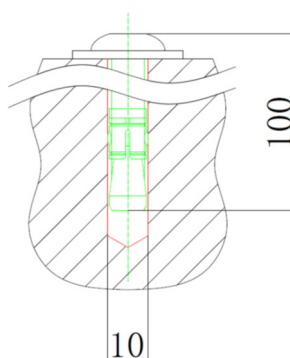


Рисунок 3 – Установка дюбелей в нижней части колонны

Шаг 7: переместите колонну в соответствующее место установки, совместите распорные анкера, проверьте правильность расположения колонн согласно чертежу и затяните анкерные болты.

5. Схема подключения калитки

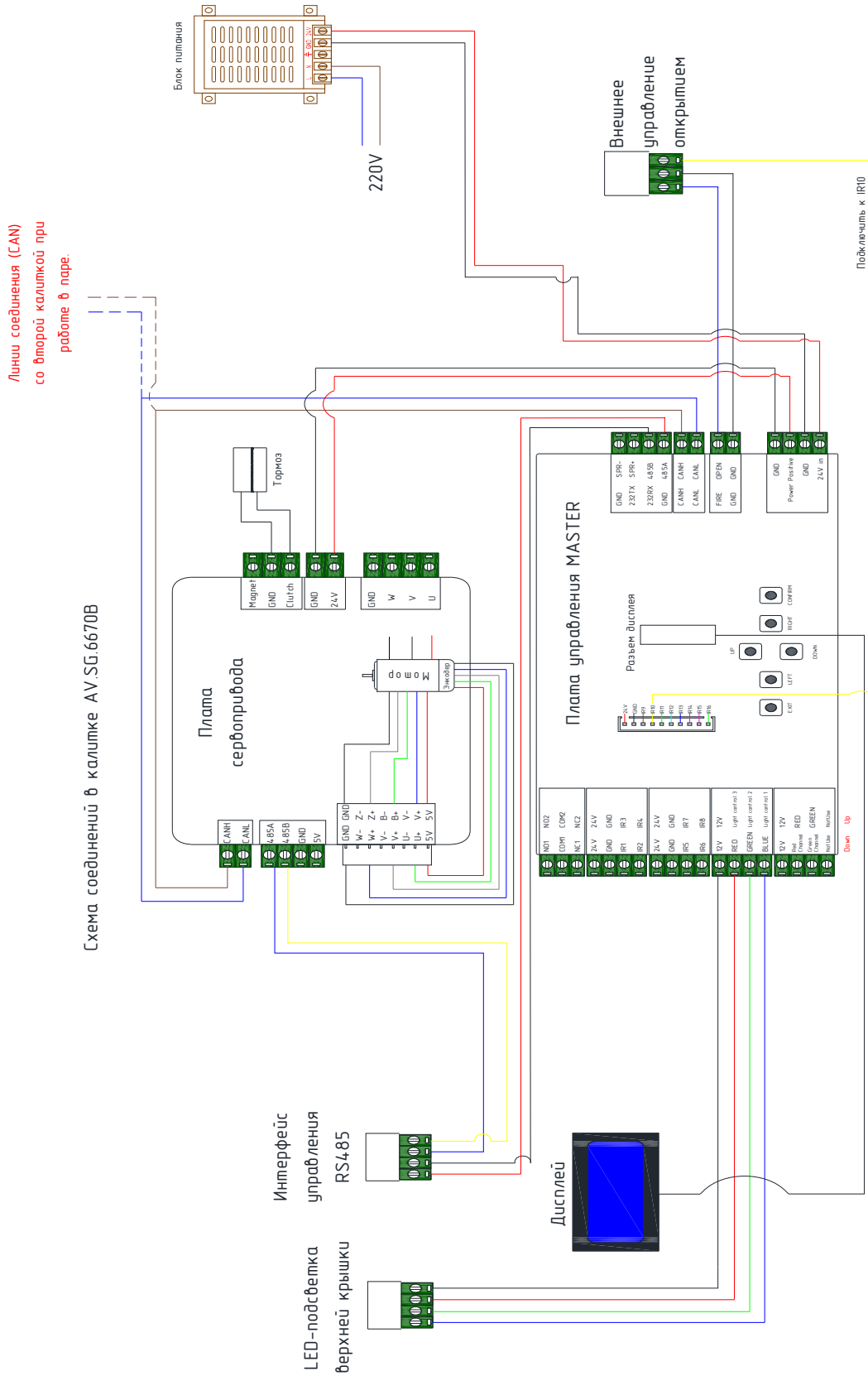


Рисунок 5 – Схема подключения моторизованной калитки

6. Настройки параметров платы управления

6.1 Общее описание

Для изменения настроек и диагностики на плате управления предусмотрен дисплей с кнопками: «Confirm» (Подтвердить), «Up» (Вверх), «Down» (Вниз), «Back» (Назад).

Если в течение 1 минуты не выполняется никаких действий, контроллер выходит из режима меню. При отсутствии действий в течение 2 минут контроллер выключает подсветку.

6.2 Описание параметров

Перед изменением параметров внимательно прочитайте раздел «Config» (Конфигурация) в таблице ниже. Параметры из этого раздела используются чаще всего. Для входа в меню, необходимо нажать и удерживать кнопку «Confirm» в течение 5-7 секунд.

6.3 Настройка одиночной или парной конфигурации калиток

Одиночная калитка.

1.Device Configuration -> 18.Master/Slave setting: "0"

Парные калитки.

В калитке Master:

1.Device Configuration -> 18.Master/Slave setting: "0"

5.Advanced Parameters -> F4Gate Control Parameters -> Door Type -> Master/Slave "Double-sided Door".

В калитке Slave:

1.Device Configuration -> Master/Slave setting: "6".

6.4 Структура меню

Операции		Описание
1. Device Config (Конфигурация)	1. Infrared (Алгоритм работы)	Установка алгоритма работы ИК-датчиков, по умолчанию 8
	2. Working mode (Рабочий режим)	LR-NC: контролируемый; LR-NO: всегда разблокирован в обоих направлениях; L-NO, R-NC: разблокирован влево; L-NC, R-NO: разблокирован вправо По умолчанию LR-NC
	3. MemorySet (Функция памяти)	Установка максимального количества пользователей в памяти, по умолчанию 1
	4. VoiceDir	Не используется
	5. VolumeSet (Отключение звука)	Чтобы отключить звук, необходимо установить параметр 0. Значение по умолчанию 15

6. Anti-break mode (Режим защиты от встречного прохода)	AlarmOnly: только светозвуковой сигнал; AlarmCloseClear: закрывать створки при встречном движении, сбросить доступ; AlarmCloseHold: закрывать створки при встречном движении, не сбрасывать доступ
7. Trailing Mode (Режим защиты от двойного прохода)	Forbidden: отключен; AlarmOnly: только светозвуковой сигнал; AlarmClose: светозвуковой сигнал и закрывать створки
8. EntryMode (Режим входа)	FreeMode: всегда открыт; EmpowerMode: контролируемый режим NoPassMode: всегда закрыт; По умолчанию EmpowerMode
9. ExitMode (Режим выхода)	FreeMode: всегда открыт; EmpowerMode: контролируемый режим; NoPassMode: всегда закрыт; По умолчанию EmpowerMode
10. MaxWaiteTime out (Время ожидания прохода)	Установка времени ожидания прохода пользователя после открытия створок, по умолчанию 6, единица измерения - с
11. Closing delay (Задержка закрытия)	Установка времени задержки закрытия створок после того, как пользователь пройдет, по умолчанию 1, единица измерения - 0,1 с
12. MaxPassTime (Время прохода)	Установка времени, в течение которого пользователь может оставаться в проходе. Подается сигнал тревоги, если заданное время будет превышено, по умолчанию 20, единица измерения - с
13. SwipeMode (Режим считывания карт в проходе)	При нахождении человека в проходе: Allow&NoAlarm: разрешать доступ и не включать тревогу; Allow&Alarm: разрешать доступ и включать тревогу; NotAllow: запрещать доступ и включать тревогу

		По умолчанию Allow&Alarm
	14. Filter (ИК-фильтрация)	Установка времени задержки ИК-датчиков. По умолчанию 80, единица измерения - мс
	15. RestoreAll (Сброс параметров)	Сброс параметров к заводским настройкам. Необходимо нажать «ОК» для сброса
	16. DeviceType (Тип устройства)	Установка текущего типа механизма
	17. Language settings (Языковые настройки)	Выбор языка: китайский и английский
	18. Address	Назначение адреса для работы через интерфейс RS485
	19. Master-slave configuration (настройка одиночной и парной работы)	Одиночная калитка – 0 Пара калиток – калитка Master – 0, калитка Slave - 6
2. Information (Информация об устройстве)	1. InfraredStatus (ИК-статус)	Проверка статуса ИК-датчиков
	2. TrafficData (Данные о проходах)	Информация о количестве пользователей, прошедших через вход/выход, количество пользователей в памяти (сбрасывается после отключения питания и перезапуска)
	3. Warning (Тип тревоги)	0: normal – нет предупреждения; 1: L_BreakIn – несанкционированный вход влево; 2: R_BreakIn – несанкционированный вход вправо; 3: M_BreakIn – несанкционированный вход в двух направлениях; 4: L_Anti-BreakIn – встречное движение влево; 5: R_Anti-BreakIn – встречное движение вправо; 6: L_Follow – двойной проход влево; 7: R_Follow – двойной проход вправо;

		<p>8: L_Protect – заземление при движении влево;</p> <p>9: R_protect – заземление при движении вправо;</p> <p>10: PassTimeOut – предупреждение о превышении времени прохода</p>
	<p>4. Error (Сообщение об ошибках)</p>	<p>EepromErr: ошибка параметра eeprom;</p> <p>MasterErr: аварийный сигнал привода Master;</p> <p>SlaveErr: аварийный сигнал привода Slave;</p> <p>M-CANErr: ошибка связи с платой управления Master;</p> <p>S_CANErr: ошибка связи с платой управления Slave;</p> <p>A-CANErr: коммуникационная ошибка с платой;</p>
	<p>5. GateState (Статус створок)</p>	<p>Просмотр состояния створок Master и Slave в режиме реального времени:</p> <p>Lope – открытие для прохода влево;</p> <p>Lopd – открыто для прохода влево;</p> <p>Rope – открытие для прохода вправо;</p> <p>Ropd – открыто для прохода вправо;</p> <p>Clos - закрыто;</p>
	<p>6. Position (Информация о положении)</p>	<p>Информация о положении створок приводов Master и Slave</p>
	<p>7. Speed (Скорость)</p>	<p>Информация о скорости открывания и закрывания створок Master и Slave</p>
	<p>8. Current (Ток, подаваемый на приводы)</p>	<p>Информация о токе привода</p>

	9. Voltage (Напряжение)	Информация о напряжении плат управления Master и Slave
	10. DriverErr (Ошибки привода)	Проверка ошибок привода
	11. Version (Версия)	Информация о версии прошивки плат управления Master и Slave
	12. Test-CAN (CAN соединение)	Проверка CAN-соединения
3. Control (Управление операциями)	<p>Установка нулевого положения, задержки, перезапуска</p> <p>Если после самодиагностики при включении питания и установки нулевого положения обнаружено, что створки расположены асимметрично, то нулевое положение можно отрегулировать вручную:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. Отключите привод «Control» — «Disable»; 2. Отрегулируйте нулевое положение створок вручную; 3. «Set zero point». 	
4. Gear (Параметры механизма)	1. Gear (Выбор механизма)	Установка механизма в соответствии с шириной прохода
	2. OpenSpeed (Скорость открытия створок)	Установка скорости открытия створок
	3. OpenAcc (Ускорение открытия створок)	Установка ускорения открытия створок
	4. OpenDec (Торможение открытия створок)	Установка торможения открытия створок
	5. CloseSpeed (Скорость закрытия створок)	Установка скорости закрытия створок

	6. CloseAcc (Ускорение закрытия створок)	Установка ускорения закрытия створок
	7. CloseDec (Торможение закрытия створок)	Установка торможения закрытия створок
	8. ReduceSpeed (Коэффициент торможения)	Установка коэффициента снижения скорости при блокировке или отталкивании
	9. BlockCurrent (Ток блокировки)	Установка тока сопротивления створок. Чем больше значение, тем больше сопротивление
	10. BlockTime* (Время блокировки)	Установка времени, после которого створки считаются заблокированными
	11. ReduceCur* (Коэффициент снижения тока)	Коэффициент снижения тока после того, как заблокированные створки были разблокированы.
	12. kvp*	Пропорциональный коэффициент PID-регулятора скорости
	13. kvi*	Интегральный коэффициент PID-регулятора скорости
	14. kpp*	Пропорциональный коэффициент PID-регулятора положения
5. Advanced menu* AdminMenu* (Расширенные настройки)	Пароль администратора	F0_LoopSet – параметры обратной связи F1_MotorSet – параметры привода F2_CommSet – параметры соединения F3_ProtectSet – параметры защиты F4_GateSet → DoorType - установка одиночной или парной конфигурации калиток F7_SystemSet – системные параметры

* Примечание. Параметры приводов установлены на заводе. Коэффициенты PID-регулятора скорости, интегральный коэффициент скорости, коэффициенты PID-регулятора положения,

допустимое отклонение положения, допустимое отклонение положения поиска нуля, угол открытия створки, скорость открытия створки, скорость закрытия створки и другие значения параметров могут отличаться от значений по умолчанию. **Пожалуйста, не изменяйте значения без необходимости.** Если вам нужно изменить параметры механизма, проконсультируйтесь с технической поддержкой.

Параметры Master и Slave в расширенных настройках должны быть настроены отдельно.

Пароль: 1234

7. Комплектность

Наименование	Количество	Единица измерения
Моторизованная калитка	1	Шт.
Створка	1	Шт.

8. Обязательства по обслуживанию клиентов и технической поддержке

С момента покупки продукта компания Дистрибьюторский Центр «АВИКС» предоставляет двухлетнюю бесплатную гарантию, а также техническую поддержку на протяжении всего срока службы оборудования.

Однако это обязательство будет автоматически прекращено при наступлении следующих событий:

- Когда пользователь модифицирует, разбирает или иным образом не может гарантировать целостность программного и аппаратного обеспечения данного продукта;
- Пользователь неправильно использует продукт (не в соответствии с содержанием данного руководства), что приводит к повреждению всего продукта или его части;
- Использование стороннего оборудования, которое привело к повреждению.

Правила безопасности:

1) Продукт представляет собой сложное электронное устройство. Если система выходит из строя во время использования, вы должны немедленно уведомить обслуживающую компанию или отдел технической поддержки и не должны разбирать устройство, чтобы избежать повреждения внутренней структуры или неправильной эксплуатации.

2) Пожалуйста, используйте устройство в соответствии с настоящей инструкцией. Обеспечьте правильность подключения и настройки параметров для длительной бесперебойной работы.

9. Предупреждения по эксплуатации оборудования

1. Прежде чем оборудование будет введено в эксплуатацию, оно должно пройти функциональную отладку. Допускается использование оборудования только в случае успешного прохождения отладки;
2. При проходе пользователю нельзя задерживаться в проходе калитки;
3. При проходе необходимо соблюдать дистанцию между пользователями, чтобы калитка могла успеть закрыться и открыться снова;
4. Когда оборудование закрыто, запрещается нажимать, тянуть или наносить удары по створкам.

10. Обслуживание и уход за турникетом

Регулярно проводите очистку калитки от пыли и грязи. При обнаружении следов ржавчины на корпусе используйте специальное средство для очистки нержавеющей стали. Проверяйте надежность крепления турникета к полу и электрические подключения. Проверяйте механизм на наличие износа и люфтов.

Компания Дистрибьюторский Центр «АВИКС»

AV.SG.6670B v3

11.03.2026